

Vrijeme izvoza: 19.04.2024. 02:45:03

Repozitorij: repozitorij.fer.unizg.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 16

Broj izvezenih zapisa: 16

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Navigacija mobilnog robota za primjene u vinogradarstvu		Kovač, Ines	
Pouzdana detekcija vinove loze korištenjem RGBD kamere		Slaviček, Petar	
Upravljanje robotom vodičem u poznatom prostoru		Švaga, Emil	
Programsko sučelje za upravljanje robotom Pepper putem tableta		Vulama, Jakov	
Projektiranje i upravljanje maketom istosmjernog slijednog sustava		Mandić, Nikola	
Upravljanje robotom Pepper putem govora		Ferenca, Matko	
Interakcija Pepper robota s ljudima opisana metodom stabla ponašanja		Ljubotina, Petar	
Mapiranje prostora korištenjem senzora Pepper robota		Cihlar, Karlo Valentin	
Navigacija Pepper robota u mapiranom zatvorenom prostoru		Zbodulja, Borna	
Razvoj rješenja za daljinsko gašenje mobilne robotske platforme		Finderle, Lea	
Izrada i upravljanje troprstnom hvataljkom		Pavić, Lenard	
Prihvat i odlaganje objekta mobilnim robotom korištenjem vizualne povratne veze		Čargonja, Neven	
Izrada web sučelja za upravljanje mobilnim robotom		Jutriša, Iva	
Planiranje trajektorije za presretanje objekta u 3D prostoru		Španić, Matea	
Rekonstrukcija i unaprijeđenje autonomnog istraživačkog robota za vatrogasne postrojbe		Hrbar, Ivan	
Decentralizirano raspoređivanje zadataka za više vozila		Hrbar, Ivan	