

Vrijeme izvoza: 02.04.2025. 20:26:58

Repozitorij: repozitorij.fer.unizg.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 13

Broj izvezenih zapisa: 13

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Analiza kvalitete kalibracije perspektivne kamere s distorzijom leće		Krkobabić, Saša	
Lokalizacija mobilnih robota pomoću događajnih kamera		Sladić, Ante	
3D rekonstrukcija scene koristeći događajne kamere		Šestak, Josip	
Teleoperacija robotskom rukom korištenjem Android mobilnog uređaja		Furdi, Evelyn	
Rekonstrukcija videa iz podataka s vizujskog senzora zasnovanog na događajima		Šarić, Lovro	
Prepoznavanje gesti za vizujske senzore zasnovane na događajima pomoću konvolucijskih neuronskih mreža		Marić, Ante	
Stereo vizualna lokalizacija mete u 3D prostoru		Stracenski, Danijel	
Praćenje putanje manipulatorom robusno na singularitete		Guberina, Marko	
Planiranje gibanja robotske ruke za blokiranje gibajuće loptice		Schwirtlich, Benjamin	
Rekonstrukcija okoline zasnovana na slikama stereo kamere		Pavičić, Pavle	
Detekcija i praćenje kutova pomoću vizujskih senzora zasnovanih na događajima		Pavliš, Antonio	
Poboljšanje guste estimacije stereo dubine korištenjem informacija iz prethodnih slika		Hadviger, Antea	
Poboljšano sufiksno polje		Hadviger, Antea	