

<https://repozitorij.fer.unizg.hr/user/profile/mbz/362726>

Vrijeme izvoza: 13.08.2020. 17:45:49

Repozitorij: repozitorij.fer.unizg.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 8

Broj izvezenih zapisa: 8

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Control of autonomous surface marine vessels for underwater vehicle localization using single range acoustic measurements	http://lib.fer.hr:8080/cgi-bin/koha/catalogue/detail.pl?biblionumber=50633	Mandić, Filip	
Aplikacija za daljinsko upravljanje površinskim vozilom	https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:278073	Čičin-Šain, Zdravko	
Određivanje veličine ribe iz slike	https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:929489	Rukavina, Ana-Marija	
Eksperimentalni postav za mjerenje visine iskakanja objekta iz vode	https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:875664	Spahija, Bojan	
Modeliranje i stabilizacija dvostrukog obrnutog njihala	https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:050744	Vujević, Rafaela	
Modelsko prediktivno upravljanje plovnom platformom	https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:175140	Lenkić, Mate	
Upravljanje malom ronilicom iz Matlab/Simulink-a korištenjem ROS-a	https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:308784	Pavlović, Petar	
Podvodna navigacija korištenjem jednostrukog mjerenja udaljenosti	https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:499314	Mandić, Filip	