

<https://repositorij.fer.unizg.hr/user/profile/mbz/362726>

Vrijeme izvoza: 22.09.2024. 19:40:52

Repositorij: repositorij.fer.unizg.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 8

Broj izvezenih zapisa: 8

<b>Naslov</b>	<b>URL</b>	<b>Autori</b>	<b>Naslov izvornika</b>
Control of autonomous surface marine vessels for underwater vehicle localization using single range acoustic measurements		Mandić, Filip	
Aplikacija za daljinsko upravljanje površinskim vozilom		Čičin-Šain, Zdravko	
Određivanje veličine ribe iz slike		Rukavina, Ana-Marija	
Eksperimentalni postav za mjerenje visine iskakanja objekta iz vode		Spahija, Bojan	
Modeliranje i stabilizacija dvostrukog obrnutog njihala		Vujević, Rafaela	
Modelsko prediktivno upravljanje plovnom platformom		Lenkić, Mate	
Upravljanje malom ronilicom iz Matlab/Simulink-a korištenjem ROS-a		Pavlović, Petar	
Podvodna navigacija korištenjem jednostrukog mjerenja udaljenosti		Mandić, Filip	