

<https://repozitorij.fer.unizg.hr/user/profile/mbz/239101>

Vrijeme izvoza: 07.08.2020. 12:59:20

Repozitorij: repozitorij.fer.unizg.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 69

Broj izvezenih zapisa: 69

| Naslov | URL | Autori | Naslov izvornika |
|---|---|----------------------|------------------|
| Automatizacija postrojenja za obradu sirovina u proizvodnji piva upotrebom procesnog upravljačkog sustava Brewmaxx | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:646102 | Lešković, Ivan | |
| Detekcija vozne trake u sklopu sustava autonomne vožnje | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:957368 | Matković, Daria | |
| Stabilizacija obrnutog njihala s zamašnjakom primjenom linearnog kvadratičnog regulatora | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:918713 | Mesarić, Marko | |
| Sustav autonomnog praćenja referentne trajektorije vozila primjenom linearnog kvadratičnog regulatora | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:344161 | Jerković, Nediljko | |
| Projektiranje laboratorijskog postava helikoptera s dva stupnja slobode | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:787310 | Ovčina, Nikša | |
| Projektiranje laboratorijskog postava žiroskopa s tri stupnja slobode | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:425340 | Vilić Belina, Bruno | |
| Projektiranje sustava upravljanja pozicijom kuglice na klackalici primjenom frekvencijskih postupaka projektiranja regulatora | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:235582 | Jarak, Anamarija | |
| Projektiranje sustava upravljanja procesom obrnutog njihala s mehanizmom samoupuštanja | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:768180 | Jarak, Nikolina | |
| Projektiranje sustava upravljanja mini vozilom na dva kotača | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:270228 | Rukavina, Ana-Marija | |
| Modeliranje procesa i estimacija stanja u kontaktnoj površini automobilskog kotača i podloge | https://lib.fer.hr:8443/cgi-bin/koha/catalogue/detail.pl?biblionumber=29295 | Matuško, Jadranko | |
| Primjena blockchain tehnologije u mikromrežama | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:626392 | Škegro, Albert | |

| | | | |
|--|---|-----------------|--|
| Projektiranje sustava upravljanja laboratorijskom maketom helikoptera s dva stupnja slobode | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:986344 | Vukašin, Damjan | |
| Primjena bežične senzorske tehnologije u upravljanju sustavima | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:402924 | Mikulić, Jurica | |
| Projektiranje sustava upravljanja laboratorijskim postavom obrnutog njihala primjenom postupka postavljanja polova | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:281085 | Radas, Jere | |
| Analiza i usporedba postupaka estimacije fazora električnih veličina | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:482615 | Muhić, Dag | |
| Projektiranje elektroničkog sklopa za upravljanje brzinom bezkolektorskog istosmjernog motora | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:038586 | Lasić, Ante | |
| Upravljanje bezkolektorskim istosmjernim motorom zasnovano na orijentaciji polja | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:052248 | Župan, Ivan | |
| Upravljanje gibanjem u prisutnosti zračnosti | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:039179 | Kovač, Patrik | |
| Modelsko prediktivno upravljanje dinamikom vozila | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:814541 | Švec, Marko | |
| Projektiranje sustava praćenja trajektorije bespilotne letjelice u sustavu globalne vizije | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:375637 | Galović, Luka | |
| Razvoj sustava globalne vizije za testiranje algoritama upravljanja bespilotnim letjelicama | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:851317 | Spahija, Bojan | |
| Sustav upravljanja električnom letvom volana | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:878885 | Čačić, Ivan | |
| Projektiranje laboratorijskog postava obrnutog njihala | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:590991 | Ratković, Marko | |
| Upravljanje obrnutim njihalom zasnovanim na načelu inercijalne sile | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:590613 | Jakić, Grgo | |
| Određivanje vozničkih svojstava bicikla | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:348457 | Štambuk, Matej | |
| Projektiranje uzlaznog istosmjernog pretvarača za fotonaponske ploče | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:815003 | Pilat, Nicole | |
| Projektiranje sinkronog reluktantnog motora primjenom metode konačnih elemenata, parametriranog modela motora i evolucijske optimizacije | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:699123 | Klanac, Mario | |

| | | | |
|--|---|--------------------|--|
| Simulacija rada asinkronog vučnog motora u ciklusu vožnje niskopodnog tramvaja | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:107701 | Mikec, Hrvoje | |
| Skalabilni nelinearni model kaveznog asinkronog motora | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:679610 | Čuljak, Marinko | |
| Razvoj sučelja čovjek-stroj za samostabilizirajuće gradsko vozilo zasnovano na žiroskopskom efektu | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:830835 | Bošnjak, Marijana | |
| Projektiranje sustava upravljanja samostabilizujućim urbanim vozilom na dva kotača | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:514631 | Gulin, Ivan | |
| Razvoj sustava obrnutog njihala zasnovanog na načelu inercijalne sile | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:546385 | Šaponja, Milenko | |
| Razvoj samostabilizirajućeg urbanog vozila zasnovanog na žiroskopskom efektu | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:548303 | Ivančić, Filip | |
| Razvoj sučelja čovjek-stroj zasnovanog na operativnom sustavu Android za nadzor sustava upravljanja kuglice na pokretnoj platformi | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:629951 | Udovičić, Zvonimir | |
| Samoučeće modelsko prediktivno upravljanje zasnovano na slijedu skupova upravljivih stanja | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:329189 | Petrović, Luka | |
| Model aktivnog diodno pritegnutog trirazinskog izmjenjivača za simulaciju komutacija i kratkih spojeva | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:396516 | Horvat, David | |
| Sustav upravljanja LTC BMS uređajem | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:171340 | Mijić, Ante | |
| Sustav za mjerenje kapaciteta LiFePO4 baterija | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:405447 | Ivaniš, Tomislav | |
| Sustav za nadzor prekomjerne potrošnje električne energije | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:159333 | Đurđević, Luka | |
| Upravljanje obrnutim njihalom zasnovano na vizualnoj povratnoj vezi | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:382625 | Radin, Martin | |
| Automatizacija adaptivnog škripca u kibernetičko-fizičkim proizvodnim sustavima | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:168684 | Skurić, Antun | |
| Izrada istosmjernog pretvarača za hibridni naponsko-toplinski sunčani kolektor | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:407046 | Galić, Domagoj | |
| Sustav pohrane komprimiranog zraka i zadavanja tlaka u servisnoj stanici za bicikl | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:684737 | Potrebić, Igor | |

| | | | |
|--|---|-------------------|--|
| Modeliranje i upravljanje brzinom istosmjernog motora s elastičnom prijenosnim mehanizmom primjenom frekvencijskih postupaka sinteze | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:844863 | Lešković, Ivan | |
| Projektiranje, modeliranje i identifikacija parametara makete bespilotnog zrakolova | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:958457 | Lokotar, Tomislav | |
| Analiza struktura upravljanja implementiranih u frekvencijskim pretvaračima Danfoss | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:292374 | Vuković, Dario | |
| Integracija nadzornih sustava elektroenergetskih napajanja u zgradi | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:399541 | Čavar, Nikša | |
| Metode zaštite poluvodičkih modula od kratkog spoja kod učinskih pretvarača | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:236464 | Grdaković, Marko | |
| Razvoj digitalnog upravljačkog uređaja za Laboratorij učinske elektronike | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:589620 | Veršić, Marin | |
| Projektiranje laboratorijskog postava kuglice na platformi primjenom mehatroničkog pristupa | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:801213 | Šantorić, Nikola | |
| Upravljanje pozicijom kрана s ovješnim njihalo zasnovano na vizualnoj povratnoj vezi | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:267756 | Muhić, Dag | |
| Upravljanje strujom i brzinom istosmjernog motora s elastičnim prijenosnim mehanizmom | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:389158 | Župan, Ivan | |
| Upravljanje uzdužnom dinamikom makete bespilotnog zrakoplova zasnovano na linearnom kvadratičnom regulatoru | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:637492 | Čačić, Ivan | |
| Automatizacija kotla sladovine u procesu varionice piva | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:263028 | Petrak, Jakov | |
| Istosmjerni pretvarač servisne stanice za bicikl | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:643708 | Zrakić, Bono | |
| Programsko sučelje za parametrisanje zvučnog signalizatora za slijepce i slabovidne osobe | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:375186 | Tokić, Nikola | |
| Unaprijeđenje tehničkih karakteristika sustava za automatizirano upravljanje bušećim postrojenjem | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:084163 | Radoš, Frano | |

| | | | |
|--|---|-------------------|--|
| Identifikacija parametara istosmjernog motora i parametriranje PID regulatora brzine vrtnje primjenom relejnog postupka | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:405893 | Strelec, Ian | |
| Prediktivno upravljanje sinkronim motorom sa stalnim magnetima zasnovano na brzom gradijentnom postupku | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:892184 | Runko, Damir | |
| Učinske poluvodičke sklopke utemeljene na novim poluvodičkim materijalima | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:938670 | Vrhovski, Dominik | |
| Upravljanje u realnom vremenu zasnovano na Xenomai/Linux operativnom sustavu | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:625042 | Bošnjak, Marijana | |
| Implementacija relejnog postupka projektiranja PID regulatora na Arduino/Pcduino ugradbenom računalnom sustavu | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:262279 | Šaponja, Milenko | |
| Sustav daljinskog nadgledanja i vođenja procesa preko globalne računalne mreže zasnovan na Arduino/Pcduino ugradbenom računalnom sustavu | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:450055 | Skurić, Antun | |
| Implementacija polinomskog regulatora na Arduino/Pcduino ugradbenom računalnom sustavu | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:467657 | Šantorić, Nikola | |
| Planiranje gibanja mobilnih robota primjenom konfiguracijske rešetke | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:738722 | Martinović, Ilija | |
| Programska podrška za audio sučelje mobilnoga robota | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:784583 | Kušec, Alen | |
| Projektiranje sustav vektorskog upravljanja sinkronim motorom s permanentnim magnetom primjenom postupaka brze izrade prototipa | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:647988 | Šarić, Filip | |
| Upravljanje elektromehaničkim sustavima pogona krana u lučkom terminalu | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:568490 | Velenik, Ivan | |
| Procjena stanja nelinearnih dinamičkih sustava s neodređenostima | https://urn.nsk.hr/urn:nbn:hr:168:103881 | Matuško, Jadranko | |