

Time of export: 22.09.2024. 17:49:16

Repository: repozitorij.fer.unizg.hr

Number of records on this URL: 21

Records exported: 21

Title	URL	Authors	Host item title
Model based motion planning for manipulation with heterogeneous robotic systems under constraints		Ivanović, Antun	
Autonomni sustav hidroponskog uzgoja		Božić, Filip	
Sustav za planiranje koreografije bespilotnih letjelica		Mihelčić, Filip	
Izrada web sučelja za upravljanje bespilotnom letjelicom		Kletečki, Mario	
Prilagodba mobilnog robota za rad u strukturiranim staklenicima		Karneluti, Antonio	
Percepcija objekta pomoću senzora sile dodira		Krajačić, Ivona	
Planiranje misija za heterogeni robotski sustav		Cavalli, Marko	
Planiranje trajektorije bespilotne letjelice pogodne za izođenje akrobatskih manevara		Pavlak, Ivan	
Planiranje trajektorije bespilotne letjelice za okolinu s prostornim ograničenjima		Zglavnik, Dominik	
Planiranje trajektorije manipulatora na letećoj bazi s neholonomskim ograničenjima		Bradarić, Filip	
Povezivanje grafičkog sučelja za upravljanje bespilotnom letjelicom s ROS okruženjem		Bralić, Ivan	
Metoda pretraživanja prostora zasnovana na RRT algoritmu i potencijalnim poljima		Topolovec, Krešimir	
Planiranje trajektorije bespilotne letjelice optimiranjem vremena i viših derivacija		Marković, Petar	
Konstruiranje i izrada dvostrukog manipulatora za bespilotnu letjelicu		Matleković, Lea	
Elektroničko sklopovlje i programska podrška za spincopter bespilotnu letjelicu		Matek, Dora	
Generiranje putanje bespilotne letjelice za izbjegavanje prepreka u dinamički promjenjivim prostorima		Jularić, Matej	
Izrada aplikacije za analizu podataka o vožnji automobila i pripadne snimke s kamere		Barišić, Marko	
Izrada aplikacije za prikaz podataka o vožnji tijekom rada automobila.		Došenović, David	
Lokalizacija i mapiranje primjenom vizualne odometrije na bespilotnoj letjelicu		Barišić, Antonella	

Upravljanje silom dodira u vertikalnoj osi manipulatora na bespilotnoj letjelici		Bevanda, Petar	
Planiranje polinomske trajektorije bespilotne letjelice u složenim 3D prostorima		Ivanović, Antun	