https://repozitorij.fer.unizg.hr/user/profile/mbz/342215

Vrijeme izvoza: 29.03.2024. 00:32:21
Repozitorij: repozitorij.fer.unizg.hr
Ukupan broj zapisa na URL-u: 24
Broj izvezenih zapisa: 24

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Protokol za razvoj povjerenja među nekooperativnim agentima		Kovač, Annie	
Razvoj programa za automatsko ocjenjivanje kvalitete upravljanja letjelicom		Magaš, Lovro	
Implementacija grafo-analitičke metode identifikacije procesa u Schneider PLC-u		Bogdan, Marin	
Upravljanje skretanjem robotskog hodača Dynarobin		Petrović, Dominik	
Određivanje optimalne putanje bespilotne letjelice i mobilnog robota u zajedničkim misijama		Batinović, Ana	
Implementacija i evaluacija geometrijskog upravljanja multirotorskim letjelicama		Čirjak, Anđela	
Navigacija u multi-agentskom sustavu primjenom konsenzusa po povjerenju		Jurić, Demijan	
Upravljanje skretanjem četveronožnog robotskog hodača po neravnom terenu		Kunštek, Zvonimir	
Utjecaj kašnjenja u komunikacijskom kanalu na uspostavu povjerenja u multiagentskim sustavima		Crnjac, Mislav	
Evaluacija multi-agentskih sustava temeljenih na povjerenju između agenata		Jerončić, Ivana	
Izrada modela pokretnog obrnutog njihala		Klapan, David	
Upravljanje letjelicom s više rotora pomoću zakrilca		Tomić, Martina	
Analiza otkaza propulzora multirotorske letjelice s električnim i benzinskim motorima		Badanjek, Stribor	
Upravljanje letjelicom s više rotora promjenom ravnine vrtnje rotora		Marić, Bruno	
Upravljanje konvojem autonomnih mobilnih platformi		Popović, Goran	
Lokalizacija letjelice pomoću ugrađenih sonara i kamere		Višnjić, Niko	
Implementacija dvosmjerne komunikacije zasnovane na infracrvenom svjetlu		Uzelac, Mirna	
Modeliranje gibanja pčele u simulatoru biohibridnih sustava		Pale, Una	
Analiza rada i razvoj korisničkog sučelja za biometrički sustav e-Health		Peršić, Juraj	

Analiza rada i spajanje EPIC ECG PS25203 senzora na Arduino		Gršković, Marko	
Analiza rada sensora mišične aktivnosti		Kopić, Lucija	
Implementacija FFT algoritma na dsPIC mikrokontroleru za određivanje amplitude i frekvencije vibracija		Kolarić, Patrik	
Neizrazito upravljanje formacijom letjelica s četiri rotora		Čelan, Vatroslav	
Pozicioniranje letjelice s četiri rotora pomoću vizualne povratne veze		Boljunčić, Sara	