

Vrijeme izvoza: 19.04.2024. 05:33:06

Repozitorij: repozitorij.fer.unizg.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 19

Broj izvezenih zapisa: 19

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Projektiranje razvojnog okruženja s mikroupravljačem porodice Atmel AVR		Lovreković, Marija	
Tehnologija montaže i projektiranja tiskane pločice temeljene na BGA tehnologiji u programskom paketu EAGLE na primjeru Beaglebone razvojnog okruženja		Imbrešić, Ivan	
Upravljanje industrijskim robotom Toshiba TV-1000 definiranjem putanje u .dxf datoteci		Kraljić, Luka	
Automatizirani mjerni sustav strujno-naponske karakteristike fotonaponskog modula		Dubravac, Matija	
Digitalna obrada i analiza slike unutar LabVIEW razvojnog okruženja		Šimunović, Ivan	
Razvoj udaljenog laboratorija za učenje na daljinu		Peša, Toni Marko	
Izrada 3-RPS manipulatora s pomičnom platformom za mjerenje sile		Benkek, Goran	
Razvoj aplikacije za ljude s posebnim nutritivnim potrebama		Janković, Dario	
Analiza automatizacije industrijskog pogona na primjeru pivovare Melloti u Asmari		Katalinić, Dejan	
Upravljanje obrambenom kupolom pomoću Arduino razvojnog okruženja		Nikolić, Antonio	
Automatizacija sustava za paletizaciju korištenjem TTT manipulatora		Husnjak, Goran	
Automatizirano upravljanje modelom električne kotlovnice PLC-om sa SCADA-om		Ivanković, Marko	
Razvoj prototipa vjetroturbine s vertikalnom osi vrtnje		Horvat, Ivan	
Vizijski sustav za praćenje poze ljudskog tijela		Javor, Ante	
Prototip mehaničkog sklopa za dinamičku evaluaciju držanja ljudskog tijela		Markov, Mateo	
Programiranje PLC-a Modicon M241 pomoću CODESYS platforme		Hodak, Robert	
Adaptivno upravljanje gibanjem četveronožnog robota korištenjem promjenjive podatnosti rotirajućih spiralnih stopala		Mutka, Alan	

Upravljanje iz Matlaba robotom Rhino XR-4 sa servokontrolerom Roboteq SDC2150N		Šarlija, Marko	
Upravljanje robotom Rhino XR-4 sa servokontrolerom Roboteq SDC2150N korištenjem ROS-a		Mirković, Damir	