

<https://repozitorij.fer.unizg.hr/user/profile/mbz/289880>

Vrijeme izvoza: 07.05.2024. 03:03:48

Repozitorij: repozitorij.fer.unizg.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 127

Broj izvezenih zapisa: 100

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Virtualni akvarij za edukacijske robotske ribe		Smlatić, Viktorija	
Web aplikacija za analizu bioinformatičkih podataka		Briševac, Zvonimir	
Upravljanje robotom u proširenoj i miješanoj stvarnosti		Pribičević, Matko	
Stavovi studenata o poduzetništvu i inovacijama		Kurelja, Iva	
Deepfake tehnologija i biometrijska autentikacija		Nujić, Katarina	
Izrada prototipa interaktivne slagalice za iskustveno učenje		Vdović, Lara	
Modernizacija kretanja robota TIOSS		Tomić, Marko	
Modernizacija robota TIOSS korištenjem robotskog vida i govora		Alajbeg, Jana	
Prototip robota za igranje tenisa		Ćuška, Vice	
Analiza učeničkih ideja za kratke predstave s robotima		Mažar, Petra	
Pametna stolna košarka pomoću VIDI X mikrokontrolera		Jakić, Lovro	
Robotički simulator za učenje robotike i programiranja		Uroić, Leon Stjepan	
Prepoznavanje pristupa programiranju iz blokovskog programskog jezika		Mrčela, Marin	
Upravljanje robotskim rukama modela humanoidnog robota ljudske visine		Ivanković, Katarina	
Stilometrijska analiza i pripisivanje autorstva tekstovima na hrvatskom jeziku		Vladić, Ana	
Autonomno upravljanje dronom korištenjem robotskog vida		Majer, Josip	
Koeficijenti diskretne Fourierove transformacije kao značajka za klasifikaciju fragmenata datoteka		Petan, Laura	
Automatsko prepoznavanje govora u višejezičnim uvjetima		Ujčić, Lukas	
Automatsko prepoznavanje govornika korištenjem Gaussovih mješavina		Brlečić, Lidija	

Detekcija aktivnosti učenika za vrijeme rada s edukacijskim robotima na temelju audio snimaka		Bagarić, Ivan	
Interaktivna animacija proizvodnje električne energije		Matić, Jakov	
Programiranje VIDI X mikroračunala pomoću Pythona		Martinović, Filip	
Stavovi mladih o robotima u kazalištu		Šetka, Antea	
Rekonstrukcija iz projekcija hibridnim pristupom		Vujica, Marija	
Brzo preklapanje visoko pouzdanih jednomolekularnih očitavanja		Pratljačić, Suzana	
Metodologija povećanja interesa djevojčica za programiranje i robotiku		Martić, Marija	
Mjerenje i analiza afektivnih stanja učenika tijekom školskog sata		Vinski, Dorotea Klara	
Model sustava pošumljavanja koristeći dron		Alajbeg, Jana	
Profiliranje širitelja govora mržnje na društvenim mrežama metodama strojnog učenja		Dukić, David	
Usporedba algoritama pronalaženja slučajno bačenih loptica temeljenima na računalnom vidu i dubokim neuronskim mrežama		Keča, Dominik	
Prototip jednostavnog dvonožnog hodača		Potoč, Dorotea	
Virtualna i proširena stvarnost za udaljeno upravljanje robotom		Đonlić, Paula	
Robotski čistač akvarija		Turčinović, Natan	
Razvoj nastavnih materijala za Lego Spike Prime robote		Papić, Marija	
Programska veza fizikalnog i korisničkog sustava		Bartolović, Dominik	
Razvoj nastavnih materijala za model robota u proizvodnom procesu		Ivanković, Katarina	
Detekcija emocija učenika na temelju položaja tijela		Bagarić, Ivan	
Prepoznavanje osoba i njihovih emocija u humanoidnom robotu		Gambiraža, Mate	
Izvedba daljinski upravljaniog mobilnog robota		Žugaj, Luka	
Model humanoidnog robota ljudske visine		Milašinčić, Ariana	
Optimizacija sažimajućeg očitavanja neuronskim mrežama		Gajdić, Leonarda	
Preklapanje visoko pouzdanih jednomolekularnih očitavanja		Babojelić, Dario	
Senzori humanoidnog robota		Kovačić, Marko	

Sustav za praćenje ispitanika tijekom pretraživanja Google tražilicom		Šaravanja, Matej	
Razvoj nastavnih materijala za Cubelets robotske blokove		Đonlić, Paula	
Operacijski sustav za rad u stvarnom vremenu		Kelava, Luka	
Određivanje položaja slučajno bačenih loptica koristeći EMoRo robot		Potoč, Dorotea	
Automatska identifikacija individualnih strategija učenja korištenjem edukacijskih robota i analitike učenja		Strizrep, Ivan	
Demozaik algoritam temeljen na dubokom učenju		Šeketa, Dajana	
Detekcija emocija učenika za vrijeme školskog sata s fotografija		Dukić, David	
Određivanje položaja slučajno bačenih loptica pomoću robotskog vida		Keča, Dominik	
Usporedba arhitektura generativnih suparničkih mreža za pisanje kratkih tekstualnih poruka		Pešorda, Ivan	
Analiza dinamičkih okulometrijskih značajki		Bobinac, Filipa	
Upotreba istosmjernog elektronički komutiranog motora električnog bicikla za zvučnu komunikaciju s vozačem		Marković, Ksenija	
Akvizicija 1D signala sustavom sažimajućeg očitavanja		Oštrić, Lucija	
Dizajn i FPGA implementacija decimacijskog filtra temeljenog na izoštravanju i kompenzaciji amplitude		Mušura, Duje	
FPGA implementacija kubičnog B-splajn interpolatora		Pavlović, David	
Optimalno izvođenje Viterbi algoritma u digitalnom lancu za obradu satelitskog signala		Slačanac, Karmela	
Sustav sažimajućeg očitavanja za akviziciju 1D signala		Sever, Karlo	
Korištenje edukacijskih robota pri učenju stranog jezika		Tomić, Marko	
Analiza utjecaja Wi-Fi i BLE komunikacije na performanse ultraširokopolasne lokalizacije		Ovčarić, Maja	
Bežična senzorska mreža za praćenje parametara okoline u preciznoj poljoprivredi		Perković, Dominik	
Bežična senzorska mreža za praćenje pozicije sportaša		Sedmak, Adam	
Implementacija sustava za optičko prepoznavanje znamenki u ugradbenom računalu		Romić, David	
Samokalibrirajuća mreža za lokalizaciju temeljena na DWM1000 modulu		Mihalić, Karlo	
Detekcija emocija djece iz fotografije		Medić, Lucija	
Detekcija emocija djece iz video sekvence		Gambiraža, Mate	

Imitacija biološkog razvoja djeteta korištenjem Arduino robota		Gajdić, Leonarda	
Korištenje edukacijskih robota u nastavi humanističkih i društvenih predmeta		Turčinović, Natan	
Korištenje edukacijskih robota u nastavi netehničkih predmeta		Milašinčić, Ariana	
Samobalansirajući mobilni robot		Dovičin, Sebastian	
Pretvornik za baterijsko-supekondenzatorski spremnik		Ciković, Domagoj	
Senzor pritiska s programskom podrškom		Leko, Dorijan	
Određivanje položaja slučajno bačenih loptica u 3D prostoru		Knežević, Marija	
Korištenje edukacijskog robota pri skeniranju i rješavanju matematičkih zadataka		Lovrić, Ana	
Praćenje crne linije pomoću Arduino robota		Oštrić, Lucija	
Model koherentnog optičkog sustava korištenog u laserskoj mikroskopiji		Vukušić, Josip	
Potiskivanje šuma iz medicinskih slika pomoću valične transformacije		Pavlović, David	
Rekonstrukcija mikroskopskog objekta metodom sažimajućeg očitavanja		Škaro, Ana	
Algoritam za računanje profila pogreške za tehnologije za sekvenciranje treće generacije		Megla, Lucija	
Analiza metoda sažimajućeg očitavanja		Mušura, Duje	
Identifikacija parametara kretanja vozila u stvarnom vremenu		Bartolović, Dominik	
Klasifikacija žanra pjesme		Strizrep, Ivan	
Prepoznavanje emocija mjerenjem otkucaja srca		Rozić, Ivana	
Procjena oštine na slikama kamere		Perović, Jure	
Raspoznavanje boja i geometrijskih likova u slici		Slačanac, Karmela	
Automatski sustav za poboljšanje izgovora		Selinger, Sandra	
Modeliranje kompleksnih sustava izvan ravnoteže s primjenom u financijama		Merćep, Andro	
Razvoj momentnih strategija zasnovan na analizi sentimenta		Juranović, Matija	
Implementacija programski definiranog prijamnika na razvojnom sustavu ZedBoard		Butina, Hrvoje	
Implementacija neuronske mreže na FPGA sklopovima		Rešetar, Jurica	
Upravljanje sefom pomoću mikrokontrolera MSP430		Štefok, Davor	

Statistička svojstva mreže financijskih transakcija		Grković, Jakov	
Analiza metagenomskog uzorka dobivenog sekvenciranjem tehnologijom nanopora u realnom vremenu		Vujević, Ivan	
Odredivost nultog pacijenta ovisno o njegovoj poziciji u mreži		Miholić, Iva	
Modeliranje podataka iz 3D medicinskih snimaka		Belčić, Kristina	
Trodimenzionalni simulacijski sustav		Šanko, Josip	
Bežično praćenje mikroklimatskih uvjeta		Palenkić, Martin	
Sklopovska izvedba robusne estimacija očekivanja i varijance		Laznibat, Ivan	
Određivanje rubova objekata dobivenih pozitronskom emisijskom tomografijom		Ivanković, Jelena	
Implementacija programski definiranog prijamnika na FPGA sklopovima familije Spartan 6		Barbarić, Dominik	
Meteorološka stanica temeljena na umreženom ugradbenom računalu		Čagalj, Vicko	
Model pogodbe zasnovan na kompleksnim mrežama		Perak, Tena	
Modeliranje ploha objekata u slikama dobivenim računalnom tomografijom		Vlašić, Tin	
Neinvazivni sustav za mjerenje kvalitete sna		Sertić, Martin	
Primjena metoda dubokog učenja u razvoju investicijskih strategija		Stanić, Mateo	
Segmentacija 3D objekata dobivenih pozitronskom emisijskom tomografijom		Škaro, Ana	
Trodimenzionalno modeliranje objekata u slikama dobivenih računalnom tomografijom		Vukušić, Josip	
Analiza sustava za raspoznavanje izraza lica		Eljuga, Marija	
Napredna rekonstrukcija slike u pozitronskoj emisijskoj tomografiji		Gogić, Ankica	
Pouzdana klasifikacija tumorskih markera		Očić, Nikolina	
Primjena strojnog učenja u optimizaciji operativnog troška usluga u računalnom oblaku		Zemunik, Antonio	
Sustav za geometrijsku transformaciju i povezivanje dijelova slika		Soldo, Antonio	
Sustav za prepoznavanje uzoraka aktivnosti mozga		Paliska, Janja	
Programska potpora za jednostavnu interakciju čovjek - robot		Horvat, Sara	
Alat za poravnavanje genoma		Žuljević, Petar	
Snižavanje dimenzionalnosti podataka temeljeno na multivarijantnoj statistici		Dubček, Goran	

Primjena optimizacijskih postupaka u analizi financijskih vremenskih nizova		Maslač, Marko	
Alat za brzo pretraživanje baza proteinskih slijedova		Vujević, Ivan	
Analogna aktivna audio skretnica za zvučnu kutiju s tri prijetvornika		Emanović, Edi	
Digitalno mjerenje frekvencije i perioda pomoću CPLD sklopa		Benc, Antonio	
Osjetljivosti i potrošnja energije aktivnih filtarskih sekcija u ovisnosti o broju operacijskih pojačala		Alanović, Matija	
Primjena Takensovog teorema u identifikaciji sustava		Kolobarić, Viktor	
Primjena optimizacijskih metoda u razvoju investicijskih strategija		Manola, Luka	
Upravljački sustav za pogon trofaznog elektromotora		Smolić, Ana	
Širenje informacija u društvenim mrežama		Miholić, Iva	
Adaptivna valićna transformacija temeljena na kriteriju najmanje apsolutne pogreške		Sović Kržić, Ana	